

問題 1.

$$(1) \operatorname{grad} f = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}. \quad (2) \operatorname{div} \vec{A} = 3. \quad (3) \operatorname{rot} \vec{A} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix}.$$

(4) $x = a \cos \theta, y = a \sin \theta$ とおくと、 $dx = -a \sin \theta d\theta, dy = a \cos \theta d\theta$ より

$$\int_C \vec{A} \cdot d\vec{r} = \int_C (-y)dx + xdy = \int_0^{2\pi} [(-a \sin \theta)(-a \sin \theta d\theta) + (a \cos \theta)(a \cos \theta d\theta)] = \int_0^{2\pi} a^2 d\theta = 2\pi a^2.$$

$$(5) \text{ストークスの定理: } \int_A (\operatorname{rot} \vec{A}) \cdot d\vec{S} = \int_C \vec{A} \cdot d\vec{r}.$$

(6) アンペールの法則: 任意の閉経路 C に対して、磁場 \vec{B} の線積分 $\int_C \vec{B} \cdot d\vec{r}$ が閉経路 C を貫く電流 I に比例し、

$$\int_C \vec{B} \cdot d\vec{r} = \mu_0 I$$

となることを指す。これはマクスウェル方程式の式 $\operatorname{rot} \vec{B} = \mu_0 \vec{j}$ の両辺を経路 C で囲まれる曲面 S で面積分をすると、左辺と右辺がそれぞれ

$$(\text{左辺}) = \int_S \operatorname{rot} \vec{B} \cdot d\vec{S} = \int_C \vec{B} \cdot d\vec{r}, \quad (\text{右辺}) = \mu_0 \int_S \vec{j} \cdot d\vec{S} = \mu_0 I,$$

となることから導かれる。ここで第一式ではストークスの定理、第二式では電流と電流密度の関係を用いた。

(7) $f = 1/r$ のとき、 $r = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$ に注意して、

$$\operatorname{grad} f = \nabla f = \begin{pmatrix} -x/r^3 \\ -y/r^3 \\ -z/r^3 \end{pmatrix},$$

$$\nabla^2 f = \frac{\partial}{\partial x} \left(-\frac{x}{r^3} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(-\frac{y}{r^3} \right) + \frac{\partial}{\partial z} \left(-\frac{z}{r^3} \right) = -\frac{1}{r^3} + \frac{3x^2}{r^5} - \frac{1}{r^3} + \frac{3y^2}{r^5} - \frac{1}{r^3} + \frac{3z^2}{r^5} = 0$$

(8) 全微分の公式から

$$df = \frac{\partial f}{\partial x} dx + \frac{\partial f}{\partial y} dy + \frac{\partial f}{\partial z} dz$$

等高面 $f(x, y, z) = C$ 上を点が (x, y, z) から $(x + dx, y + dy, z + dz)$ へと移動したとき、 $df = 0$ なので、

$$df = 0 = \begin{pmatrix} \frac{\partial f}{\partial x} \\ \frac{\partial f}{\partial y} \\ \frac{\partial f}{\partial z} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} dx \\ dy \\ dz \end{pmatrix} = \operatorname{grad} f \cdot \begin{pmatrix} dx \\ dy \\ dz \end{pmatrix}$$

となる。よって等高面上の任意の変位 (dx, dy, dz) に対して $\operatorname{grad} f$ は常に直交しており、これは等高面と $\operatorname{grad} f$ が常に直交していることを意味する。(9) 金属中では $\vec{E} = 0$ であり、また $\operatorname{grad} \phi = -\vec{E} = 0$ から電位 ϕ は金属中で一定値をとる。これにより金属表面でも ϕ は一定であり、金属表面は等電位状態にある。ゆえに (8) の性質から金属表面付近にできる電場 \vec{E} にたいして $\vec{E} = -\operatorname{grad} \phi$ は金属表面と直交しなくてはならない。

問題 2.

(1) $|\vec{E}| = \sigma/2\varepsilon_0$. (すでに公開しているレポート問題 No.3 の問題の解答と同じ。)

(2) $r < a$ のとき、金属球の中心から半径 r の球面を考え、ガウスの法則を適用すると、この半径 r の球内に電荷がないので

$$4\pi r^2 |\vec{E}| = 0 \quad \rightarrow \quad |\vec{E}| = 0$$

$a < x < b$ のとき、金属球の中心から半径 r の球面を考え、ガウスの法則を適用すると、この半径 r の球内の電荷は Q なので、

$$4\pi r^2 |\vec{E}| = \frac{Q}{\varepsilon_0} \quad \rightarrow \quad |\vec{E}| = \frac{Q}{4\pi\varepsilon_0 r^2}$$

$b < x$ のとき、金属球の中心から半径 r の球面を考え、ガウスの法則を適用すると、この半径 r の球内の電荷は $+Q$ と $-Q$ が打ち消し合って 0 なので、

$$4\pi r^2 |\vec{E}| = 0 \quad \rightarrow \quad |\vec{E}| = 0$$

グラフは省略。

(3) 体積あたりの静電エネルギーが $\varepsilon_0 |\vec{E}|^2/2$ なので、

$$U = \int dV \frac{\varepsilon_0 |\vec{E}|^2}{2} = \frac{\varepsilon_0}{2} \int_a^b 4\pi r^2 dr \left(\frac{Q}{4\pi\varepsilon_0 r^2} \right)^2 = \int_a^b \frac{Q^2 dr}{8\pi\varepsilon_0 r^2} = \frac{Q^2}{8\pi\varepsilon_0} \left[-\frac{1}{r} \right]_a^b = \frac{Q^2}{8\pi\varepsilon_0} \left(\frac{1}{a} - \frac{1}{b} \right)$$

(4) 片方の棒に電荷 $+Q$ を帯電させると、この帯電棒がつくる電場は、棒を中心軸とする半径 r 、高さ l の円柱に対してガウスの法則を適用して、

$$2\pi r l |\vec{E}| = \frac{Q}{\varepsilon_0} \quad \rightarrow \quad |\vec{E}| = \frac{Q/l}{2\pi\varepsilon_0 r}$$

となる。ただし、棒の端の効果は無視できるとした。もう片方の棒に電荷 $-Q$ を帯電させて、片方の棒から r 、もう片方から $d-r$ 離れた棒の間の点での電場を考えると、電場の重ね合わせから、

$$|\vec{E}| = \frac{Q/l}{2\pi\varepsilon_0} \left(\frac{1}{r} + \frac{1}{d-r} \right)$$

電位差の大きさ V を計算すると、

$$V \simeq \frac{Q/l}{2\pi\varepsilon_0} \left(\int_a^d \frac{dr}{r} + \int_0^{d-a} \frac{dr}{d-r} \right) = \frac{Q}{\pi\varepsilon_0 l} \log(d/a)$$

途中で d が a に比べて十分大きいことを用いた。これより、相互キャパシタンスは

$$C = Q/V = \frac{\pi\varepsilon_0 l}{\log(d/a)}$$

問題 3.

(1) 磁束が $\Phi = \int_x^{x+a} b dr \frac{\mu_0 I}{2\pi r} = \frac{\mu_0 I b}{2\pi} \log\left(\frac{x+a}{x}\right)$ となるので、

$$I = \frac{1}{R} \left| \frac{d\Phi}{dt} \right| = \frac{\mu_0 I b v}{2\pi R} \left| \frac{1}{x+a} - \frac{1}{x} \right|$$

(2) レポート問題 No. 5 と同じ問題なので、そちらの解答を見よ。

(3) アンペールの法則そのものである。

(4) レポート問題 No. 5 とほぼ同じで積分範囲を $z=0$ から $z=\infty$ に変更するだけ。被積分関数は偶関数なので、通常のソレノイド (単位長さあたりの巻数 n とする) の磁場の半分 ($\mu_0 I n/2$) になる。

問題 4.

(1) C と L の並列回路の合成インピーダンス $1/(1/(iL\omega) - iC\omega)$ が発散すればよい。 $C\omega = 1/L\omega$ より $\omega = 1/\sqrt{LC}$.

(2) $|\vec{j}| = I/(2\pi rh)$. オームの法則から $|\vec{E}| = |\vec{j}|/\sigma = I/(2\pi\sigma hr)$.

$$V = \int_a^b |\vec{E}| dr = \int_a^b \frac{I dr}{2\pi\sigma hr} = \frac{I}{2\pi\sigma h} \log \frac{b}{a}$$

(3) 電荷 $-q'$ の中心 O からの距離を x とする。球状の任意の点を A とし、電荷 q と A の距離を r , 電荷 $-q'$ と A の距離を r' とする。さらに OA と $O(-q')-(+q)$ がなす角を α とすると、球面上で電位がゼロになる条件は

$$\frac{q}{r} = \frac{q'}{r'}$$

両辺を 2 乗して余弦定理を用いると、

$$\begin{aligned} \frac{q^2}{d^2 + a^2 - 2da \cos \alpha} &= \frac{q'^2}{d^2 + x^2 - 2ax \cos \alpha} \\ \rightarrow q'^2(d^2 + a^2 - 2da \cos \alpha) &= q^2(d^2 + x^2 - 2ax \cos \alpha) \end{aligned}$$

これが任意の α で成立するためには、

$$q^2(a^2 + x^2) = q'^2(d^2 + a^2), \quad q^2(2ax) = q'^2(2ad)$$

が同時に成り立たないといけない。これらを整理して、 $x = d^2/a$, $q' = dq/a$ を得る。