

問題 1.

$$(1) \operatorname{grad} f = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}. \quad (2) \operatorname{div} \vec{A} = 3. \quad (3) \operatorname{rot} \vec{A} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix}.$$

(4)  $x = a \cos \theta, y = a \sin \theta$  とおくと、 $dx = -a \sin \theta d\theta, dy = a \cos \theta d\theta$  より

$$\int_C \vec{A} \cdot d\vec{r} = \int_C (-y)dx + xdy = \int_0^{2\pi} [(-a \sin \theta)(-a \sin \theta d\theta) + (a \cos \theta)(a \cos \theta d\theta)] = \int_0^{2\pi} a^2 d\theta = 2\pi a^2.$$

$$(5) \text{ストークスの定理: } \int_A (\operatorname{rot} \vec{A}) \cdot d\vec{S} = \int_C \vec{A} \cdot d\vec{r}.$$

(6) アンペールの法則: 任意の閉経路  $C$  に対して、磁場  $\vec{B}$  の線積分  $\int_C \vec{B} \cdot d\vec{r}$  が閉経路  $C$  を貫く電流  $I$  に比例し、

$$\int_C \vec{B} \cdot d\vec{r} = \mu_0 I$$

となることを指す。これはマクスウェル方程式の式  $\operatorname{rot} \vec{B} = \mu_0 \vec{j}$  の両辺を経路  $C$  で囲まれる曲面  $S$  で面積分をすると、左辺と右辺がそれぞれ

$$(\text{左辺}) = \int_S \operatorname{rot} \vec{B} \cdot d\vec{S} = \int_C \vec{B} \cdot d\vec{r}, \quad (\text{右辺}) = \mu_0 \int_S \vec{j} \cdot d\vec{S} = \mu_0 I,$$

となることから導かれる。ここで第一式ではストークスの定理、第二式では電流と電流密度の関係を用いた。

(7)  $f = 1/r$  のとき、 $r = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$  に注意して、

$$\operatorname{grad} f = \nabla f = \begin{pmatrix} -x/r^3 \\ -y/r^3 \\ -z/r^3 \end{pmatrix},$$

$$\nabla^2 f = \frac{\partial}{\partial x} \left( -\frac{x}{r^3} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left( -\frac{y}{r^3} \right) + \frac{\partial}{\partial z} \left( -\frac{z}{r^3} \right) = -\frac{1}{r^3} + \frac{3x^2}{r^5} - \frac{1}{r^3} + \frac{3y^2}{r^5} - \frac{1}{r^3} + \frac{3z^2}{r^5} = 0$$

(8) 全微分の公式から

$$df = \frac{\partial f}{\partial x} dx + \frac{\partial f}{\partial y} dy + \frac{\partial f}{\partial z} dz$$

等高面  $f(x, y, z) = C$  上を点が  $(x, y, z)$  から  $(x + dx, y + dy, z + dz)$  へと移動したとき、 $df = 0$  なので、

$$df = 0 = \begin{pmatrix} \frac{\partial f}{\partial x} \\ \frac{\partial f}{\partial y} \\ \frac{\partial f}{\partial z} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} dx \\ dy \\ dz \end{pmatrix} = \operatorname{grad} f \cdot \begin{pmatrix} dx \\ dy \\ dz \end{pmatrix}$$

となる。よって等高面上の任意の変位  $(dx, dy, dz)$  に対して  $\operatorname{grad} f$  は常に直交しており、これは等高面と  $\operatorname{grad} f$  が常に直交していることを意味する。(9) 金属中では  $\vec{E} = 0$  であり、また  $\operatorname{grad} \phi = -\vec{E} = 0$  から電位  $\phi$  は金属中で一定値をとる。これにより金属表面でも  $\phi$  は一定であり、金属表面は等電位状態にある。ゆえに (8) の性質から金属表面付近にできる電場  $\vec{E}$  にたいして  $\vec{E} = -\operatorname{grad} \phi$  は金属表面と直交しなくてはならない。

問題 2.

(1)  $|\vec{E}| = \sigma/2\varepsilon_0$ . (すでに公開しているレポート問題 No.3 の問題の解答と同じ。)

(2)  $r < a$  のとき、金属球の中心から半径  $r$  の球面を考え、ガウスの法則を適用すると、この半径  $r$  の球内に電荷がないので

$$4\pi r^2 |\vec{E}| = 0 \quad \rightarrow \quad |\vec{E}| = 0$$

$a < x < b$  のとき、金属球の中心から半径  $r$  の球面を考え、ガウスの法則を適用すると、この半径  $r$  の球内の電荷は  $Q$  なので、

$$4\pi r^2 |\vec{E}| = \frac{Q}{\varepsilon_0} \quad \rightarrow \quad |\vec{E}| = \frac{Q}{4\pi\varepsilon_0 r^2}$$

$b < x$  のとき、金属球の中心から半径  $r$  の球面を考え、ガウスの法則を適用すると、この半径  $r$  の球内の電荷は  $+Q$  と  $-Q$  が打ち消し合って 0 なので、

$$4\pi r^2 |\vec{E}| = 0 \quad \rightarrow \quad |\vec{E}| = 0$$

グラフは省略。

(3) 体積あたりの静電エネルギーが  $\varepsilon_0 |\vec{E}|^2/2$  なので、

$$U = \int dV \frac{\varepsilon_0 |\vec{E}|^2}{2} = \frac{\varepsilon_0}{2} \int_a^b 4\pi r^2 dr \left( \frac{Q}{4\pi\varepsilon_0 r^2} \right)^2 = \int_a^b \frac{Q^2 dr}{8\pi\varepsilon_0 r^2} = \frac{Q^2}{8\pi\varepsilon_0} \left[ -\frac{1}{r} \right]_a^b = \frac{Q^2}{8\pi\varepsilon_0} \left( \frac{1}{a} - \frac{1}{b} \right)$$

(4) 片方の棒に電荷  $+Q$  を帯電させると、この帯電棒がつくる電場は、棒を中心軸とする半径  $r$ 、高さ  $l$  の円柱に対してガウスの法則を適用して、

$$2\pi r l |\vec{E}| = \frac{Q}{\varepsilon_0} \quad \rightarrow \quad |\vec{E}| = \frac{Q/l}{2\pi\varepsilon_0 r}$$

となる。ただし、棒の端の効果は無視できるとした。もう片方の棒に電荷  $-Q$  を帯電させて、片方の棒から  $r$ 、もう片方から  $d-r$  離れた棒の間の点での電場を考えると、電場の重ね合わせから、

$$|\vec{E}| = \frac{Q/l}{2\pi\varepsilon_0} \left( \frac{1}{r} + \frac{1}{d-r} \right)$$

電位差の大きさ  $V$  を計算すると、

$$V \simeq \frac{Q/l}{2\pi\varepsilon_0} \left( \int_a^d \frac{dr}{r} + \int_0^{d-a} \frac{dr}{d-r} \right) = \frac{Q}{\pi\varepsilon_0 l} \log(d/a)$$

途中で  $d$  が  $a$  に比べて十分大きいことを用いた。これより、相互キャパシタンスは

$$C = Q/V = \frac{\pi\varepsilon_0 l}{\log(d/a)}$$

問題 3.

(1) 磁束が  $\Phi = \int_x^{x+a} b dr \frac{\mu_0 I}{2\pi r} = \frac{\mu_0 I b}{2\pi} \log\left(\frac{x+a}{x}\right)$  となるので、

$$I = \frac{1}{R} \left| \frac{d\Phi}{dt} \right| = \frac{\mu_0 I b v}{2\pi R} \left| \frac{1}{x+a} - \frac{1}{x} \right|$$

(2) レポート問題 No. 5 と同じ問題なので、そちらの解答を見よ。

(3) アンペールの法則そのものである。

(4) レポート問題 No. 5 とほぼ同じで積分範囲を  $z = 0$  から  $z = \infty$  に変更するだけ。被積分関数は偶関数なので、通常のソレノイド (単位長さあたりの巻数  $n$  とする) の磁場の半分 ( $\mu_0 I n/2$ ) になる。

問題 4.

(1)  $C$  と  $L$  の並列回路の合成インピーダンス  $1/(1/(iL\omega) - iC\omega)$  が発散すればよい。 $C\omega = 1/L\omega$  より  $\omega = 1/\sqrt{LC}$ .

(2)  $|\vec{j}| = I/(2\pi rh)$ . オームの法則から  $|\vec{E}| = |\vec{j}|/\sigma = I/(2\pi\sigma hr)$ .

$$V = \int_a^b |\vec{E}| dr = \int_a^b \frac{I dr}{2\pi\sigma hr} = \frac{I}{2\pi\sigma h} \log \frac{b}{a}$$

(3) 電荷  $-q'$  の中心  $O$  からの距離を  $x$  とする。球状の任意の点を  $A$  とし、電荷  $q$  と  $A$  の距離を  $r$ , 電荷  $-q'$  と  $A$  の距離を  $r'$  とする。さらに  $OA$  と  $O(-q')-(+q)$  がなす角を  $\alpha$  とすると、球面上で電位がゼロになる条件は

$$\frac{q}{r} = \frac{q'}{r'}$$

両辺を 2 乗して余弦定理を用いると、

$$\begin{aligned} \frac{q^2}{d^2 + a^2 - 2da \cos \alpha} &= \frac{q'^2}{d^2 + x^2 - 2ax \cos \alpha} \\ \rightarrow q'^2(d^2 + a^2 - 2da \cos \alpha) &= q^2(d^2 + x^2 - 2ax \cos \alpha) \end{aligned}$$

これが任意の  $\alpha$  で成立するためには、

$$q^2(a^2 + x^2) = q'^2(d^2 + a^2), \quad q^2(2ax) = q'^2(2ad)$$

が同時に成り立たないといけない。これらを整理して、 $x = d^2/a$ ,  $q' = dq/a$  を得る。