電磁気学 A(加藤担当) レポート No. 1 の解答 第 2 講配布 (2017.10.4)

<u>問題 1</u>. 授業で述べたように、レポートで考えるベクトル場 \vec{A} はすべて $\vec{A} = \left(egin{array}{c} A_x(x,y) \\ A_y(x,y) \\ 0 \end{array} \right)$ の形

をしている。つまり、 \vec{A} のz成分は0で、かつx成分とy成分はzに依存していない。このとき $\operatorname{rot} \vec{A}$ および $\operatorname{div} \vec{A}$ は

$$\operatorname{rot} \vec{A} = \begin{pmatrix} \frac{\partial A_z}{\partial y} - \frac{\partial A_y}{\partial z} \\ \frac{\partial A_z}{\partial z} - \frac{\partial A_z}{\partial x} \\ \frac{\partial A_y}{\partial z} - \frac{\partial A_z}{\partial x} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial y}(0) - \frac{\partial}{\partial z}(A_y(x,y)) \\ \frac{\partial}{\partial z}(A_x(x,y)) - \frac{\partial}{\partial x}(0) \\ \frac{\partial}{\partial x}(A_y(x,y)) - \frac{\partial}{\partial y}(A_x(x,y)) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 - 0 \\ 0 - 0 \\ \frac{\partial A_y}{\partial x} - \frac{\partial A_x}{\partial y} \end{pmatrix}$$
$$\operatorname{div} \vec{A} = \frac{\partial}{\partial x}(A_x(x,y)) + \frac{\partial}{\partial y}(A_y(x,y)) + \frac{\partial}{\partial z}(0) = \frac{\partial A_x}{\partial x} + \frac{\partial A_y}{\partial y}$$

となる (途中で、 A_x , A_y が z に依存しないことから、 $\frac{\partial A_x}{\partial z}=\frac{\partial A_y}{\partial z}=0$ を使っている)。特に $\cot\vec{A}$ は z 成分しかもたない。 $\mathrm{div}\vec{A}$ および $(\cot\vec{A})_z$ を求めるには、偏微分の計算を丹念に行えば良い。例 えば、x に関する偏微分では、y をあたかも定数と考えて、普通にx で微分すればよい。例えば、

$$\frac{\partial}{\partial x}(x) = 1, \quad \frac{\partial}{\partial x}(y) = 0,$$

である。同様に、y に関する偏微分では、x をあたかも定数と考えて、普通にy で微分すればよい。 例えば、

$$\frac{\partial}{\partial y}(x) = 0, \quad \frac{\partial}{\partial y}(y) = 1,$$

である。

(1)
$$\vec{A} = \begin{pmatrix} a \\ b \\ 0 \end{pmatrix}$$
 のとき、 $\operatorname{div} \vec{A} = \frac{\partial}{\partial x}(a) + \frac{\partial}{\partial y}(b) = 0$, $(\operatorname{rot} \vec{A})_z = \frac{\partial}{\partial x}(b) - \frac{\partial}{\partial y}(a) = 0$.

(2)
$$\vec{A} = \begin{pmatrix} x \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$
 のとき、 $\operatorname{div} \vec{A} = \frac{\partial}{\partial x}(x) + \frac{\partial}{\partial y}(0) = 1$, $(\operatorname{rot} \vec{A})_z = \frac{\partial}{\partial x}(0) - \frac{\partial}{\partial y}(x) = 0$.

(3)
$$\vec{A} = \begin{pmatrix} 0 \\ x \\ 0 \end{pmatrix}$$
 のとき、 $\operatorname{div} \vec{A} = \frac{\partial}{\partial x}(0) + \frac{\partial}{\partial y}(x) = 0$, $(\operatorname{rot} \vec{A})_z = \frac{\partial}{\partial x}(x) - \frac{\partial}{\partial y}(0) = 1$.

(4)
$$\vec{A} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ 0 \end{pmatrix}$$
 のとき、 $\operatorname{div} \vec{A} = \frac{\partial}{\partial x}(x) + \frac{\partial}{\partial y}(y) = 2$, $(\operatorname{rot} \vec{A})_z = \frac{\partial}{\partial x}(y) - \frac{\partial}{\partial y}(x) = 0$.

である。
$$(1) \ \vec{A} = \begin{pmatrix} a \\ b \\ 0 \end{pmatrix} \text{ のとき}, \ \operatorname{div} \vec{A} = \frac{\partial}{\partial x}(a) + \frac{\partial}{\partial y}(b) = 0, \quad (\operatorname{rot} \vec{A})_z = \frac{\partial}{\partial x}(b) - \frac{\partial}{\partial y}(a) = 0.$$

$$(2) \ \vec{A} = \begin{pmatrix} x \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ のとき}, \ \operatorname{div} \vec{A} = \frac{\partial}{\partial x}(x) + \frac{\partial}{\partial y}(0) = 1, \quad (\operatorname{rot} \vec{A})_z = \frac{\partial}{\partial x}(0) - \frac{\partial}{\partial y}(x) = 0.$$

$$(3) \ \vec{A} = \begin{pmatrix} 0 \\ x \\ 0 \end{pmatrix} \text{ のとき}, \ \operatorname{div} \vec{A} = \frac{\partial}{\partial x}(0) + \frac{\partial}{\partial y}(x) = 0, \quad (\operatorname{rot} \vec{A})_z = \frac{\partial}{\partial x}(x) - \frac{\partial}{\partial y}(0) = 1.$$

$$(4) \ \vec{A} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ 0 \end{pmatrix} \text{ のとき}, \ \operatorname{div} \vec{A} = \frac{\partial}{\partial x}(x) + \frac{\partial}{\partial y}(y) = 2, \quad (\operatorname{rot} \vec{A})_z = \frac{\partial}{\partial x}(y) - \frac{\partial}{\partial y}(x) = 0.$$

$$(5) \ \vec{A} = \begin{pmatrix} -y \\ x \\ 0 \end{pmatrix} \text{ のとき}, \ \operatorname{div} \vec{A} = \frac{\partial}{\partial x}(-y) + \frac{\partial}{\partial y}(x) = 0, \quad (\operatorname{rot} \vec{A})_z = \frac{\partial}{\partial x}(x) - \frac{\partial}{\partial y}(-y) = 2.$$

$$(6) \ \vec{A} = \begin{pmatrix} y \\ x \\ 0 \end{pmatrix} \text{ のとき}, \ \operatorname{div} \vec{A} = \frac{\partial}{\partial x}(y) + \frac{\partial}{\partial y}(x) = 0, \quad (\operatorname{rot} \vec{A})_z = \frac{\partial}{\partial x}(x) - \frac{\partial}{\partial y}(-y) = 0.$$

(6)
$$\vec{A} = \begin{pmatrix} y \\ x \\ 0 \end{pmatrix}$$
 のとき、 $\operatorname{div} \vec{A} = \frac{\partial}{\partial x}(y) + \frac{\partial}{\partial y}(x) = 0$, $(\operatorname{rot} \vec{A})_z = \frac{\partial}{\partial x}(x) - \frac{\partial}{\partial y}(y) = 0$.

(7), (8) については、 $1/r^2$ を x, y でそれぞれ偏微分したときの計算を先にしておくとよい。

$$\frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{1}{r^2} \right) = -\frac{2}{r^3} \frac{\partial r}{\partial x} = -\frac{2}{r^3} \frac{\partial}{\partial x} (\sqrt{x^2 + y^2}) = -\frac{2}{r^3} \frac{2x}{2\sqrt{x^2 + y^2}} = -\frac{2x}{r^4}$$

$$\frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{1}{r^2} \right) = -\frac{2}{r^3} \frac{\partial r}{\partial y} = -\frac{2}{r^3} \frac{\partial}{\partial y} (\sqrt{x^2 + y^2}) = -\frac{2}{r^3} \frac{2y}{2\sqrt{x^2 + y^2}} = -\frac{2y}{r^4}$$

計算の途中で、 $r=\sqrt{x^2+y^2}$ を x で偏微分する計算があるが、これは y を定数とみなして x で通常の微分を実行すればよい。y で偏微分する場合は、逆に x を定数とみなして、y の微分を実行する。これらを用いると、

$$(7) \vec{A} = \begin{pmatrix} \frac{x}{r^2} \\ \frac{y}{r^2} \\ 0 \end{pmatrix}$$
 のとき、

$$\begin{split} \operatorname{div} \vec{A} &= \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{x}{r^2} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{y}{r^2} \right) = \frac{\partial}{\partial x} (x) \frac{1}{r^2} + x \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{1}{r^2} \right) + \frac{\partial}{\partial y} (y) \frac{1}{r^2} + y \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{1}{r^2} \right) \\ &= \frac{1}{r^2} + x \left(-\frac{2x}{r^4} \right) + \frac{1}{r^2} + y \left(-\frac{2y}{r^4} \right) = \frac{2}{r^2} - \frac{2(x^2 + y^2)}{r^4} = 0, \\ \operatorname{rot} \vec{A} &= \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{y}{r^2} \right) - \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{x}{r^2} \right) = y \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{1}{r^2} \right) - x \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{1}{r^2} \right) \\ &= y \left(-\frac{2x}{r^4} \right) - x \left(-\frac{2y}{r^4} \right) = 0, \end{split}$$

$$(8)$$
 $\vec{A} = \begin{pmatrix} -\frac{y}{r^2} \\ \frac{x}{r^2} \\ 0 \end{pmatrix}$ のとき、

$$\begin{split} \operatorname{div} \vec{A} &= \frac{\partial}{\partial x} \left(-\frac{y}{r^2} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{x}{r^2} \right) = -y \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{1}{r^2} \right) + x \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{1}{r^2} \right) \\ &= -y \left(-\frac{2x}{r^4} \right) + x \left(-\frac{2y}{r^4} \right) = 0, \\ \operatorname{rot} \vec{A} &= \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{x}{r^2} \right) - \frac{\partial}{\partial y} \left(-\frac{y}{r^2} \right) = \frac{\partial}{\partial x} (x) \frac{1}{r^2} + x \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{1}{r^2} \right) + \frac{\partial}{\partial y} (y) \frac{1}{r^2} + y \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{1}{r^2} \right) \\ &= \frac{1}{r^2} + x \left(-\frac{2x}{r^4} \right) + \frac{1}{r^2} + y \left(-\frac{2y}{r^4} \right) = \frac{2}{r^2} - \frac{2(x^2 + y^2)}{r^4} = 0. \end{split}$$

おまけ(電磁気学との関係)

少しだけ先回りして、電磁気学と div, rot の間の関係を述べよう (また第 4 講以降にちゃんと説明するので今完全にわからなくてもよい)。

レポート No.1 の (8) のベクトル場は、原点 (x=y=0) を通る z 軸に平行な無限に長い直線状の電流がつくる磁場 \vec{B} と (比例定数を除いて) 同じである $(|\vec{B}|=1/r$ に注意)。(8) のベクトル場を磁場 \vec{B} とみなすと、上記の解答のように原点以外では ${\rm div}\vec{B}=0$, ${\rm rot}\vec{B}=0$ がいえる。原点でも ${\rm div}\vec{B}=0$ だが、 ${\rm rot}\vec{B}$ は無限大に発散することが示せる $({\bf rot}\vec{B}({\tt ot}\vec{B})$ 。高校の電磁気学でやったように、電流が磁場の源になるが、正確にいうと「電流は ${\rm rot}\vec{B}({\tt ot}\vec{B})$ 0 をつくる」のである!同じようにレポートの (7) は、原点 (x=y=0) を通る z 軸に平行な無限に長い線電荷が作る電場 \vec{E} と同じことがわかる。このとき原点で ${\rm div}\vec{E}$ が発散している $({\tt rot}\vec{B}({\tt ot}\vec{B})$ 0 が、これは電荷が電場の源になり「電荷は ${\rm div}\vec{E}({\tt ot}\vec{B})$ 0 をつくる」と解釈できる。